

Prof. Dr. Alfred Toth

Ortsfunktionale ψ -Morphismen

1. In Toth (2016) wurden die Abbildungen zwischen der daselbst eingeführten allgemeinen Objektrelation $\Omega = [R, U, S]$ wie folgt definiert

$$\psi := R \rightarrow U$$

$$\omega := U \rightarrow S$$

$$\omega\psi := R \rightarrow S.$$

Bekanntlich kann man die 6 ursprünglich definierten ontischen Relationen auf die folgenden 4 Basisrelationen zurückführen:

die Zentralitätsrelation $C = [X_\lambda, Y_z, Z_\rho]$,

die Lagerrelation $L = [Ex, Ad, In]$,

die Ortsfunktionalitätsrelation $Q = [Adj, Subj, Transj]$,

die Ordinalitätsrelation $O = (Koo, Sub, Sup)$.

Im folgenden behandeln wir die folgenden Funktoren

$$Adj \rightarrow \psi$$

$$Subj \rightarrow \psi$$

$$Transj \rightarrow \psi.$$

2.1. Adj \rightarrow ψ



Rue de Provence, Paris

2.2. Subj \rightarrow ψ



Rue Mazarine, Paris

2.3. Transj $\rightarrow \psi$



Rue Charlot, Paris

Literatur

Toth, Alfred, Zu einer triadischen System-Definition. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2015

Toth, Alfred, Raumsemiotische, systemtheoretische und ontische Morphismen. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2016

26.4.2016